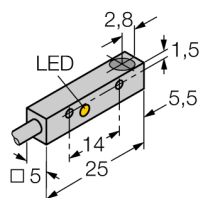


Détecteur inductif

BI0,8-Q5SE-AP6X

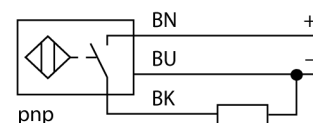
TURCK

Industrial
Automation



- rectangulaire, hauteur 5 mm
- face active en dessus
- métal, GD-ZnAl
- DC 3 fils, 10...30 VDC
- N.O., sortie PNP
- raccordement par câble

Schéma de raccordement



Principe de fonctionnement

Les détecteurs inductifs permettent de détecter des objets métalliques sans contact physique et sans usure. A cet effet, ils utilisent un champ électro-magnétique alternatif à haute fréquence qui entre en interaction avec l'objet à détecter. Pour les détecteurs inductifs, ce champ est généré par un circuit résonnant LC avec un noyau en ferrite.

Les détecteurs inductifs en version spéciale peuvent être utilisés à des températures à partir de -60°C ou jusqu'à +250°C.

Type	BI0,8-Q5SE-AP6X
No. d'identité	1619341
Portée nominale Sn	0.8 mm
Condition de montage	blindé
Portée assurée	≤ (0,81 x Sn) mm
Facteurs de correction	A37 = 1; Al = 0,3; acier inoxydable = 0,7; Ms = 0,4
Reproductibilité	≤ 5 % de la valeur finale
Dérive en température	20 %
Hystérésis	3...15 %
Température ambiante	-25...+70 °C
Tension de service	10...30 VDC
Taux d'ondulation	≤ 10 % V _{crête à crête}
Courant de service nominal (DC)	≤ 100 mA
Consommation propre à vide I ₀	≤ 15 mA
Courant résiduel	≤ 0.1 mA
Tension d'isolement nominale	≤ 0.5 kV
Protection contre les courts-circuits	oui/ contrôle cyclique
Tension de déchet à I ₀	≤ 1.8 V
Protection contre les ruptures de câble/inversions de polarité	oui/ entièrement
Fonction de sortie	3 fils, contact N.O., PNP
Fréquence de commutation	3 kHz
Format	rectangulaire, Q5SE
Dimensions	25 x 5 x 5 mm
Matériau de boîtier	métal, AL, anodisé
Raccordement	câble
qualité de câble	3 mm, LifYY-11Y, PUR, 2 m
Section câble	3x 0.14mm ²
Résistance aux vibrations	55 Hz (1 mm)
Résistance aux chocs	30 g (11 ms)
Type de protection	IP67
MTTF	2283Années suivant SN 29500 (Ed. 99) 40°C
Indication de l'état de commutation	LEDrouge
Fait partie de la livraison	2x vis DIN 84A 4.8 1,6x10 mm

Détecteur inductif BI0,8-Q5SE-AP6X

TURCK

Industrial
Automation

Distance D	$2 \times B$
Distance W	$3 \times S_n$
Distance S	$1 \times B$
Distance G	$6 \times S_n$

Largeur de la face active B 5 mm

