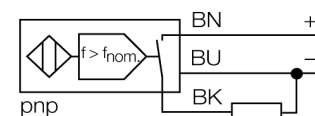


- gwintowany cylinder M18x1
- mosiądz chromowany
- zakres detekcji 50 1/min
- stałe 5 s opóźnienie przy załączeniu
- współczynnik korekcji 1 dla wszystkich metali
- odporność na pola magnetyczne
- 3-przewodowy DC, 10...65 VDC
- wyjście PNP NO
- przewód

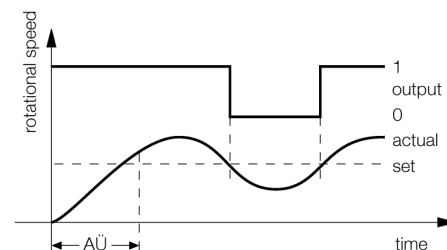
Schemat podłączenia



Zasada działania

Prędkość obrotowa wykrywana jest dzięki cyklicznym zmianom stanu zintegrowanego czujnika indukcyjnego. Są one powodowane przez metalowy obiekt np. metalowe zęby na kontrolowanym kole zębatym. Wygenerowana sekwencja impulsów jest porównywana z ustawianą wartością odniesienia w obwodzie komparatora. Jeżeli prędkość jest niższa od zadanej, wyjście przyjmie stan otwarty (0). W przypadku, gdy prędkość jest wyższa od wartości zadanej, wyjście przejdzie w stan zamknięty (1). Opóźnienie przy załączeniu (AÜ) ma miejsce po zadaniu napięcia do urządzenia, co zamyka wyjście na czas 5 s (czas startu napędu).

Wykres



| | |
|-------------------------------------------------------|-------------------------------|
| Typ | DBI5U-M18E-AP4X2 50/MIN |
| Nr kat. | 1582239 |
| Staly zakres prędkości obrotowej | 50 1/min |
| Histeresa (zakres prędkości obrotowej) | 3...15% |
| Nominalny zasięg detekcjiSn | 5 mm |
| Warunki montażowe | powierzchniowy |
| Gwarantowany zasięg detekcji | ≤ (0,81 x Sn) mm |
| Powtarzalność | ≤ 2 % pełnej skali |
| Drift temperaturowy | 10 % |
| | ≤ ± 15 %, ≤ -25 °C v ≥ +70 °C |
| Histeresa | 3...15 % |
| Temperatura pracy | -30...+85 °C |
| Napięcie zasilania | 10...65VDC |
| Tętnienia szczytkowe | ≤ 10 % U _{is} |
| Nominalny prąd zasilania DC | ≤ 200 mA |
| Prąd bez obciążenia I _o | ≤ 20 mA |
| Prąd szczytkowy | ≤ 0.1 mA |
| Napięcie znamionowe izolacji | ≤ 0.5 kV |
| Zabezpieczenie przed zwarcie | tak/ cykliczne |
| Spadek napięcia przy I _o | ≤ 1.8 V |
| Ochrona przed przerwą w obwodzie/odwrotną polaryzacją | tak/ całkowita |
| Funkcja wyjścia | 3-przewodowy, styk NO, PNP |
| Wykonanie | gwintowany cylinder, M18 x 1 |
| Wymiary | 75 mm |
| Materiał obudowy | metal, CuZn, chromowany |
| Materiał powierzchni aktywnej | tworzywo sztuczne, PBT |
| Zakończenie | Tworzywo sztuczne., EPTR |
| Maks. moment dokręcający nakrętki obudowy | 25 Nm |
| Podłączenie | przewód |
| Typ przewodu | 5.2mm, LifYY, PVC, 2 m |
| Przekrój poprzeczny przewodu: | 3 x 0.34mm ² |
| Odporność na wibracje | 55 Hz (1 mm) |
| Odporność na uderzenia | 30 g (11 ms) |
| Stopień ochrony | IP67 |
| Wskaźnik napięcia zasilania | LED zielony |
| Wskaźnik stanu przełączenia | LED żółty |

**Czujnik indukcyjny
detekcja poślizgu
DBI5U-M18E-AP4X2 50/MIN**

| | |
|-----------|---------|
| Dystans D | 2 x B |
| Dystans W | 3 x Sn |
| Dystans T | 3 x B |
| Dystans S | 1,5 x B |
| Dystans G | 6 x Sn |

Średnica powierzchni aktywnej B Ø 18 mm



Akcesoria montażowe

| Typ | Nr kat. | | Rysunek wymiarowy |
|---------|---------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|-------------------|
| QM-18 | 6945102 | element montażowy szybkiej instalacji z wymuszoną pozycją czujnika; materiał: chromowany mosiądz; gwint męski M24 x 1.5. Uwaga: Zakres detekcji czujników zbliżeniowych może zostać zredukowany, gdy stosowane są elementy montażowe szybkiej instalacji. | |
| BST-18B | 6947214 | Klamra montażowa z blokadą dla obudów cylindrycznych, gwintowanych; materiał: PA6 | |
| MW-18 | 6945004 | Uchwyt montażowy dla obudów cylindrycznych, gwintowanych; materiał: Stal nierdzewna A2 1.4301 (AISI 304) | |
| BSS-18 | 6901320 | Uchwyt montażowy dla obudów cylindrycznych, gładkich i gwintowanych; materiał: Polipropylen | |