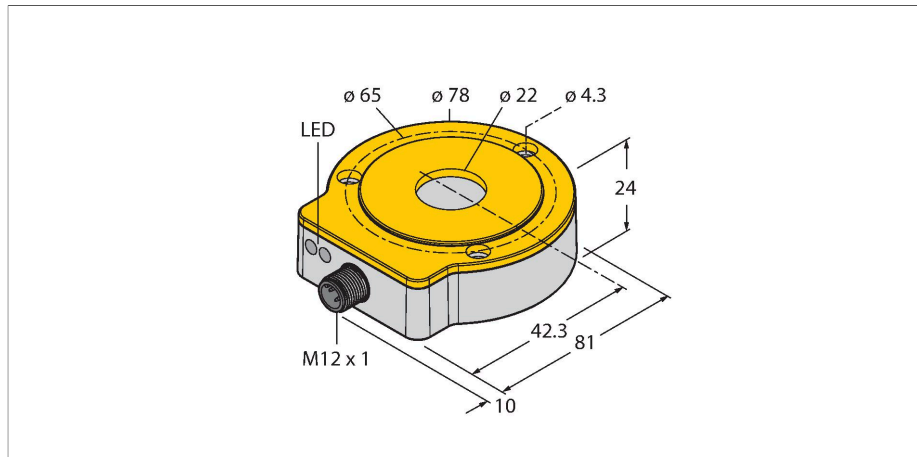


RI360P0-QR24M0-IOLX2-H1141

Enkoder bezkontaktowy – IO-Link

Seria Premium



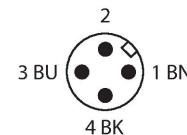
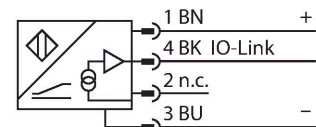
Cechy charakterystyczne

- Wytrzymała, kompaktowa obudowa
- Różne możliwości montażowe
- Wskazanie stanu za pomocą diody LED
- Odporność na zakłócenia elektromagnetyczne
- 16-bitów, jednoobrotowy
- Wartość procesowa 32 bitowa IO-Link
- 3 bity błędów
- 16 bitów trybu jednoobrotowego
- 13 bitów trybu wieloobrotowego
- 15...30 V DC
- Męskie złącze M12 x1, 4-stykowe

Dane techniczne

Typ	RI360P0-QR24M0-IOLX2-H1141
Nr katalogowy	1590975
Measuring principle	Indukcyjność
Max. Rotational Speed	800 rpm
	Standaryzowana konstrukcja, ze stalowym wałkiem Ø 20 mm, L = 50 mm i reduktorem Ø 20 mm
Początkowy moment obrotowy obciążenia wałka (promieniowy/osiowy)	nie dotyczy, z powodu bezkontaktowej zasady pomiaru
Zakres pomiarowy	0...360 °
Odległość nominalna	1.5 mm
Dokładność powtarzalności	≤ 0.01 % pełnej skali
Błąd liniowości	≤ 0.05 %p.s.
Dryft temperaturowy	≤ ± 0.003 %/K
Temperatura pracy	-25...+85 °C
Napięcie zasilania	15...30 V DC
Tętnienie szczytkowe	≤ 10 % U _{ss}
Napięcie testowe izolacji	≤ 0.5 kV
Ochrona przed przerwą w obwodzie/odwrotną polaryzacją	tak (napięcie zasilania)
Typ wyjścia	Absolutny wieloobrotowy
Rozdzielczość jednoobrotowa	16 bitów/65 536 jedn. na obrót
Rozdzielczość wieloobrotowa	13 bitów/8192 obr.
Liczba bitów diagnostycznych	3 Bit
Protokół komunikacyjny	IO-Link
Prędkość próbkowania	1000 Hz
Pobór prądu	< 50 mA

Schemat podłączenia



Zasada działania

Indukcyjne czujniki kąta funkcjonują na zasadzie obwodu rezonansowego składającego się z elementu pozycjonującego i czujnika. Sygnał wyjściowy jest proporcjonalny do odchylenia kąтового elementu pozycjonującego. Turck mówi o typie prawie wieloobrotowym (semi-multiturn), ponieważ dane dotyczące wielu obrotów są zliczane wewnętrznie przy przejściu pojedynczego obrotu przez zero. Ponieważ czujnik nie wykrywa żadnych obrotów bez zasilania, wiarygodność danych wieloobrotowych jest wskazywana przez bit diagnostyczny. Wytrzymałe czujniki działają bezkontaktowo, dzięki czemu są bezobsługowe i nie zużywają się. Ponadto charakteryzują się doskonałą powtarzalnością, rozdzielczością i liniowością w szerokim zakresie temperatury. Innowacyjna technologia zapewnia wysoką odporność na pola elektromagnetyczne DC i AC.

Dane techniczne

Specyfikacja IO-Link	Specyfikacja zgodna z wersją 1.1
Programming	FDT/DTM
Communication mode	COM 2 (38.4 kBaud)
Process data width	32 bit
Minimum cycle time	3 ms
Function Pin 4	IO-Link
W zestawie SIDI GSDML	Tak
Wykonanie	QR24
Wymiary	81 x 78 x 24 mm
Flange type	Flange without mounting element
Shaft Type	Hollow shaft
Średnica osi D [mm]	6 6.35 9.525 10 12 12.7 14 15.875 19.05 20
Materiał obudowy	metal/tworzywo sztuczne, ZnAlCu1/PBT-GF30-V0
Połączenie elektryczne	Złącza, M12 × 1
Odporność na wibracje	55 Hz (1 mm)
Odporność na wibracje (EN 60068-2-6)	20 g; 10...3000 Hz; 50 cykli; 3 osie
Odporność na uderzenia (EN 60068-2-27)	100 g; 11 ms ½ sinus; 3x każdy; 3 osie
Odporność na ciągłe uderzenia (EN 60068-2-29)	40 g; 6 ms ½ sinus; 4000 x każdy; 3 osie
Klasa ochrony	IP68 / IP69K
MTTF	138 rok/lata zgodnie z SN 29500 (Ed. 99) 40 °C
Wskaźnik napięcia zasilania	LED, zielony
Wskaźnik zakresu pomiarowego	LED, żółta, żółta migająca

Instrukcja montażu

Instrukcja montażu / Opis

A



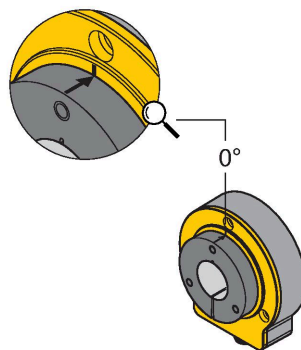
B



C



Default: 0°



Szeroki zakres akcesoriów montażowych ułatwiających dostosowanie do różnych średnic wałka. W oparciu o zasadę oddziaływania obwodów RLC, czujnik działa całkowicie bezkontaktowo i jest odporny na namagnesowane opiłki metali czy inne zakłócenia. Błędna instalacja jest praktycznie niemożliwa.

Na sąsiednim rysunku znajdują się dwa komponenty, czujnik i element pozycjonujący.

Opcja montażowa A:

Na początku należy połączyć element pozycjonujący z obracającym się wałkiem. Kolejnym krokiem jest umieszczenie enkodera nad obracającym się elementem. Uzyskuje się w ten sposób zwarte i bezpieczne rozwiązanie.

Opcja montażowa B:

Umieścić enkoder na tylnej części wałka i przymocować go do maszyny. Następnie element pozycjonujący za pomocą uchwytu zamontować na wałku.

Opcja montażowa C:

Jeżeli element pozycjonujący jest instalowany na elemencie obrotowym można do tego celu wykorzystać znajdujący się w zestawie wtyk RA0-QR24. Należy zainstalować uchwyt. Następnie zamontować enkoder przy pomocy trzech otworów montażowych.

Rozdzielenie czujnika od elementu pozycjonującego zapobiega przenoszeniu się prądów kompensacyjnych lub destrukcyjnych obciążeń mechanicznych poprzez wałek na czujnik. Ponadto instalacja enkodera pozostaje niezagrażona przez cały okres pracy.

Akcesoria znajdujące się w zestawie ułatwiają montaż enkodera i elementu pozycjonującego w optymalnej odległości od siebie nawzajem. Diody LED wskazują stan przełączania.

Wskazanie stanu za pomocą diody LED

zielony ciągły:

Optymalne zasilanie czujnika

żółty ciągły:

Element pozycjonujący osiągnął koniec zakresu pomiarowego. Jest to sygnalizowane przez niższą jakość sygnału.

żółta migająca:

Element pozycjonujący poza zakresem pomiarowym.

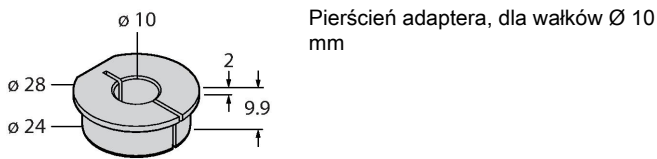
wył.:

Element pozycjonujący znajduje się w zakresie pomiarowym

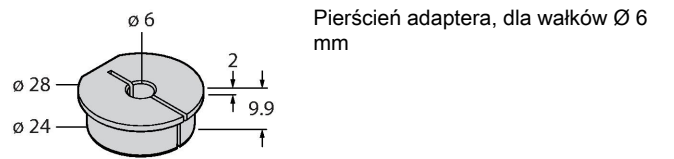
Akcesoria

<p>P1-RI-QR24</p>	<p>1590921</p> <p>Element pozycjonujący, dla wałków Ø 20 mm</p>
<p>P2-RI-QR24</p>	<p>1590922</p> <p>Element pozycjonujący, dla wałków Ø 14 mm</p>
<p>P3-RI-QR24</p>	<p>1590923</p> <p>Element pozycjonujący, dla wałków Ø 12 mm</p>
<p>P4-RI-QR24</p>	<p>1590924</p> <p>Element pozycjonujący, dla wałków Ø 10 mm</p>
<p>P5-RI-QR24</p>	<p>1590925</p> <p>Element pozycjonujący, dla wałków Ø 6 mm</p>
<p>P6-RI-QR24</p>	<p>1590926</p> <p>Element pozycjonujący, dla wałków Ø 3/8"</p>
<p>P7-RI-QR24</p>	<p>1590927</p> <p>Element pozycjonujący, dla wałków Ø 1/4"</p>
<p>P9-RI-QR24</p>	<p>1593012</p> <p>Element pozycjonujący do instalacji wałków Ø 1/2"</p>
<p>P10-RI-QR24</p>	<p>1593013</p> <p>Element pozycjonujący do instalacji wałków Ø 5/8"</p>
<p>P11-RI-QR24</p>	<p>1593014</p> <p>Element pozycjonujący do instalacji wałków Ø 3/4"</p>
<p>P8-RI-QR24</p>	<p>1590916</p> <p>Element pozycjonujący, dla wałków Ø 12 mm</p>
<p>PE1-QR24</p>	<p>1590937</p> <p>Element pozycjonujący bez tulei redukującej</p>
<p>RA2-QR24</p>	<p>1590929</p> <p>Pierścień adaptera, dla wałków Ø 14 mm</p>
<p>RA1-QR24</p>	<p>1590928</p> <p>Pierścień adaptera, dla wałków Ø 20 mm</p>
<p>M1-QR24</p>	<p>1590920</p> <p>Aluminiowy pierścień zabezpieczający do enkoderów indukcyjnych RI-QR24</p>
<p>RA3-QR24</p>	<p>1590930</p> <p>Pierścień adaptera, dla wałków Ø 12 mm</p>

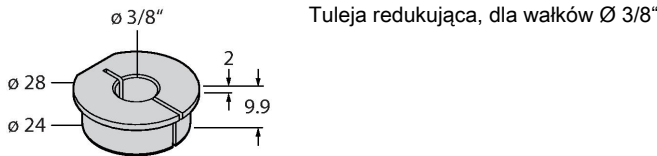
RA4-QR24 1590931



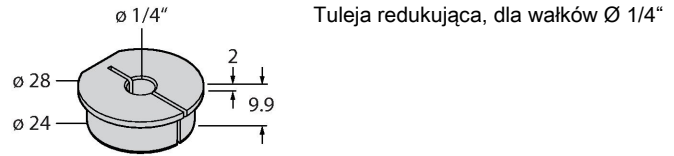
RA5-QR24 1590932



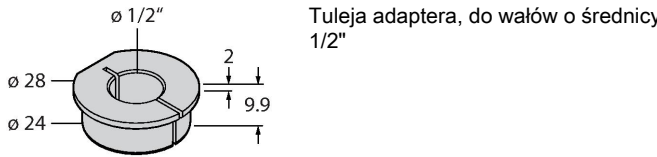
RA6-QR24 1590933



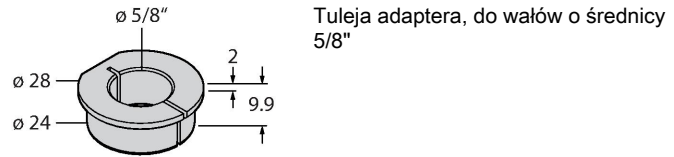
RA7-QR24 1590934



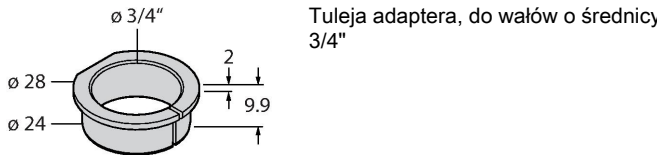
RA9-QR24 1590960



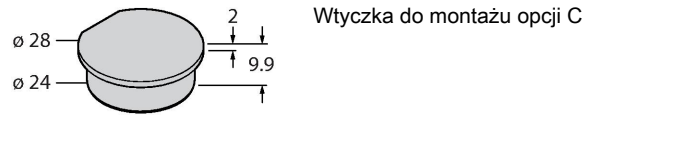
RA10-QR24 1590961



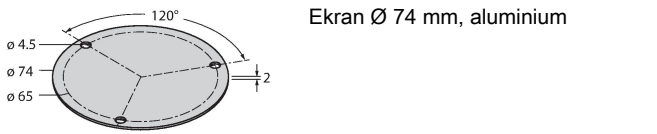
RA11-QR24 1590962



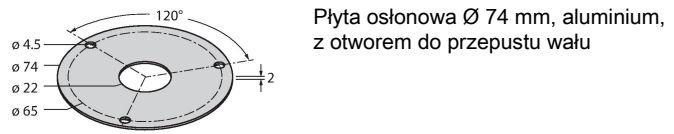
RA8-QR24 1590959



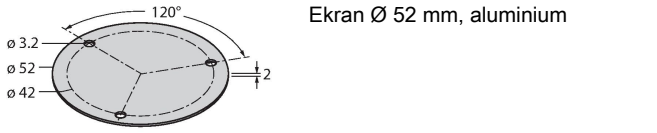
SP1-QR24 1590938



SP2-QR24 1590939



SP3-QR24 1590958



MT-QR24 1590935

